

ダイヘンロボットサイト

www.daihen-robot.com

工場の自動化を推進するロボットの情報を作業用途ごとにご提供

「ダイヘンロボットサイト」を開設**■要旨**

株式会社ダイヘンは、当社の産業用ロボットの情報を集約したWEBサイト「ダイヘンロボットサイト」(URL:www.daihen-robot.com)をオープンしました。

本サイトは、作業用途別に整理されており、お客様の使用目的から最適な製品とその構成事例にアクセスできるので、ロボットの導入検討に必要なデータを簡単に閲覧ならびにダウンロードすることが可能です。また、実際の導入イメージを具体的にご確認いただけるよう、アーク溶接をはじめとする各種用途の事例動画を多数揃えております。

■背景

産業用ロボットを活用した自動化の裾野は急速に広がっております。アーク溶接分野では高速・スパッタレス溶接、センサを活用した知能化、治具レス化など用途が多様化しており、ハンドリング分野では積載や移動といった搬送作業から、組立や加工などの高度な作業へ用途が広がっています。

国内では若年層のものづくり離れや熟練技能者の減少、中国、東南アジアでは人件費高騰により、生産現場は慢性的な人手不足となっております。人間が行っていた一品一様の作業をロボットへ置き換えるには、安全、省スペース化、知能化などあらゆる面での検討が必要で、自動化へのニーズも高度化しています。これらに迅速かつフレキシブルに対応するため、本サイトを通じて世界同時にタイムリーな情報の発信を行い、ニーズとシーズのマッチングツールならびに当社の代理店・販売店、当社営業向けの販促ツールとして活用してまいります。

■主な特長**1. 適用分野ごとに情報を整理**

アーク溶接、スポット溶接、レーザ溶接・切断、ハンドリングなど、用途別にロボットの情報を整理しました。お客様の使用目的に応じた最新の製品と関連情報へ簡単にアクセスできます。

2. 動画の充実

ロボットの動画を多数掲載しています。ロボットによる自動化の様子を実際の動画でご確認いただき、ロボット導入時の検討にお役立ていただけます。

3. 各種データのダウンロードが可能

当社ロボットの導入検討に必要な各種ロボットの諸元が確認できるカタログや仕様書、ならびにシミュレーションの際に必要なロボットアームの2D/3DCADデータがダウンロードできます。

4. 新着情報を掲載

当社ロボットの最新製品情報や各種展示会への出展情報などをご覧いただけます。

5. 日本語、英語、中国語に対応

3カ国語の切替により、当社製品情報をご覧いただけます。



(補足資料1)：適用分野ごとに情報を整理

■ダイヘンロボットサイトのトップ画面に、適用分野別のメニューを準備



図1 ダイヘンロボットサイト トップメニュー

適用分野		
アーク溶接	スポット溶接	ハンドリング、搬送
レーザー溶接、切断	シーリング	プラズマ溶接
プラズマ切断	ネジ締め	バリ取り
嵌合、はめ合い	溶射	ウエハ搬送ロボット
フラットパネル搬送ロボット		

図2 適用分野の選択メニュー

■所望の適用分野を選択すると、①関連製品・機能、②動画、③適用可能ロボットが、同一ページ内で閲覧・アクセス可能 (例 ハンドリング用途)

ハンドリング、搬送

5kg 可搬のコンパクトタイプから 210kg の大形ロボットまでラインナップ。
搬送、組立、加工作業など、あらゆるシーンでお客様の自動化に貢献します。

①関連製品・機能

2Dビジョンセンサ機能

2Dビジョンセンサと簡単接続。ランダムに置いたワークを認識し、ロボットが自動的にピッキングするなど、適用アプリケーションが拡大。



パレタイジング

ワークの個数・積み方・配置を指定するだけで、複雑なパレタイジングの教示を簡単に。

アダプティブモーション

ワークの位置にバラツキがあっても、ワークとハンドの干渉力を吸収するようにサーボ制御するため、機械的なフロートング機構が不要となります。

オフラインティーチングシステムFD-ST

ワークの着脱をシミュレーション可能。実機での検証時間を大幅低減。



図3 ハンドリング用途の関連製品・機能

②動画

7軸ロボットによるパフォーマンス映像
7軸ロボットの柔軟性により高密度設置が可能で、省スペース設備を実現

7軸ロボットによる3セル間の工程間搬送
7軸ロボットの柔軟性を活かし、ロボット1台で3セル間のワーク搬送を実現し、設備コストの低減に貢献

7軸ロボットによる複数台協調溶接システム
ロボットの協調動作により専用治具が不要でコスト削減、換取り替え時間の大幅短縮
7軸ロボットの柔軟性により最適な溶接姿勢と高密度設置を両立し、省スペース設備を実現

ボルトパレタイジングシステム
小形ハンドリングロボットによるボルト寸法の計測とパレタイジング

ネジ締めロボットシステム
ロボットによるボルトピッキングからネジロック材の運布、ねじ締めまでの自動化システム

トランスケース自動溶接システム
大形ハンドリングロボットとアーク溶接ロボットによる全自動溶接システム

図4 ハンドリング用途の動画集

③適用可能なロボット

低可搬 (3~6kg)	中可搬 (15~50kg)	高可搬 (166~210kg)
<ul style="list-style-type: none"> ▶ FD-B6 ▶ FD-V6 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ FD-V6L ▶ FD-V6L ▶ FD-V6L 	<ul style="list-style-type: none"> ▶ FD-V20 ▶ FD-V50 ▶ FD-V166 ▶ FD-V210
▶ マニピュレータ仕様	▶ マニピュレータ仕様	▶ マニピュレータ仕様
7軸ロボット <ul style="list-style-type: none"> ▶ FD-V6S ▶ FD-V6LS ▶ FD-V20S 		高精度ロボット <ul style="list-style-type: none"> ▶ FD-A20
▶ マニピュレータ仕様		▶ マニピュレータ仕様

図5 ハンドリング用途に適したロボット一覧



(補足資料2) : 動画の充実

①動画ライブラリーの充実

- ・アーク溶接の動画事例はもちろんのこと、レーザ溶接・切断、ハンドリングなど、用途別に動画をご確認いただけます。
- ・シンクロフィードをはじめとする当社製品の最新技術を動画で紹介しており、ロボット導入時の検討にお役立ていただけます。
- ・約50動画を掲載しております。(YouTubeを活用。)



図6 本ロボットサイトの動画ライブラリー

(補足資料)



②製品ごとにも動画が整理されており、所望のロボット、センサなどの適用事例が動画でご確認していただけます。

例1 大形ロボット FD-V210 の動画集

■FD-V210

減速機嵌合システム

ネジ締めロボットシステム

7軸ロボットによるパフォーマンス映像

トランスケース自動溶接システム

トランスケース搬送ロボット

例2 センサ FD-QD の動画集

■FD-QD

レーザー光を用いたワーク位置検出センサ

図7 製品ごとにも動画を整理

(補足資料)



(補足資料3): 各種データのダウンロードが可能

- ①当社ロボットの導入検討に必要な各種ロボットの諸元が確認できるカタログや仕様書、ならびに導入前のエンジニアリングやシミュレーションの際に必要なロボットアームの2D/3DCADデータがアカウントを登録するだけでダウンロードできます。



※CADデータのダウンロードにはユーザ登録が必要となります。
同業他社の方のご登録につきましては告知なくIDを削除させていただくことがあります。ご了承ください。

図8 アカウントを登録するだけで2D/3DCADデータがダウンロード可能

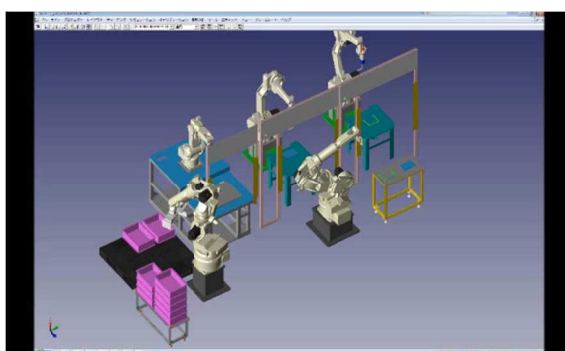


図9 3DCADデータを活用したシミュレーション例

- ②関連製品・機能の取扱説明書へのリンクも充実しています。
(例) パレタイジング機能へのリンク

パレタイジング

ワークの個数・積み方・配置を指定するだけで、複雑なパレタイジングの教示を簡単に。



以上

【製品に関する問い合わせ先】 株式会社ダイヘン
FAロボット事業部 企画部
(TEL:078-275-2008)